



Морской робот сбора мусора ЭКОБОТ-333

Самоходное устройство средней грузоподъемности с применением алгоритмов искусственного интеллекта разработано для удаления плавающего мусора, гидрографической съемки и отслеживания состояния водных акваторий.

Аппарат ориентирован на портовые службы, экологические ведомства и организации, отвечающие за санитарное состояние причальных зон.

Функционирование установки не сопровождается выбросами углекислого газа, а собранные данные позволяют формировать для заказчиков аналитическую отчетность.



Технические возможности:

- автоматизированный сбор и компактирование отходов производительностью до 80 кг в час;
- проведение батиметрических работ (картографирование дна) и изучение структуры осадочных пород;
- отсутствие углеродного следа благодаря питанию от аккумулятора повышенной емкости;
- интеллектуальная консоль управления, отображающая ключевые параметры в режиме реального времени;
- два варианта пополнения энергозапаса – сменные батарейные блоки либо зарядка от солнечных панелей;
- рабочая скорость 3 узла, которой достаточно для результативного обхода акваторий.



Основные направления использования:

- уборка в портах, бухтах и на внутренних судоходных маршрутах;
- экологический мониторинг охраняемых заповедных акваторий и природных парков;
- инспекция качества воды в зонах гидротехнического строительства;
- сбор первичных данных для научных институтов, исследующих загрязнение водоемов;
- очистка яхтенных марин, пристаней и мест массового отдыха у воды.

Технические характеристики морского робота сбора мусора ЭКОБОТ-333

Параметр	Значение
Габариты (Д x Ш x В)	3 м x 1,3 м x 0,56 м
Тип движения	электрический, ИИ-навигация
Время непрерывной работы	6-8 часов
Средняя скорость	3 узла
Радиус действия	5 км
Грузоподъемность	до 200 кг